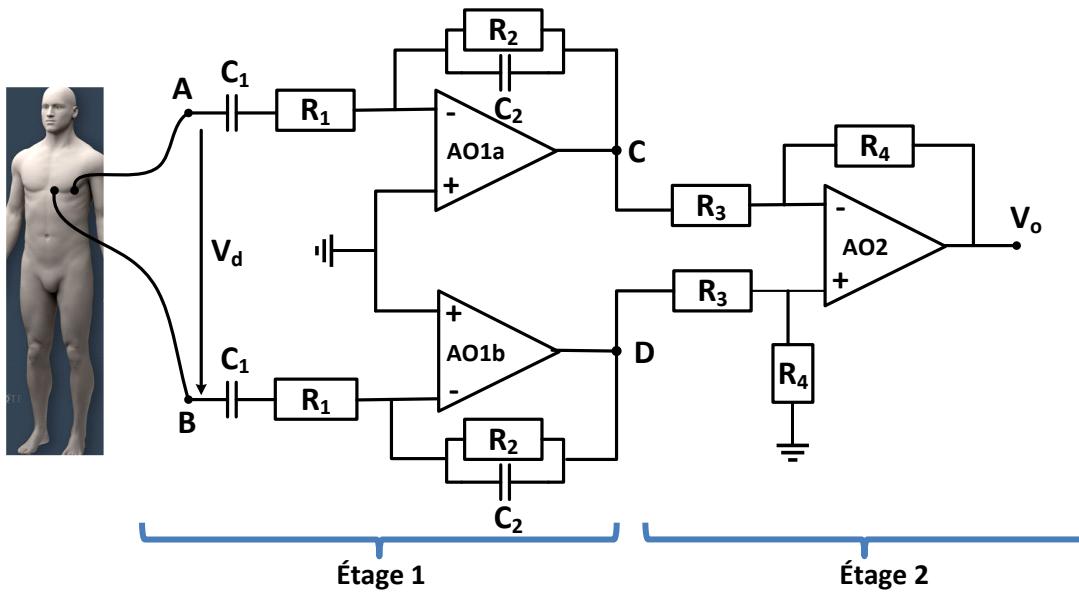


Seul le résultat final de chaque étape est donné au propre dans la partie encadrée.

## 1. Applications de l'AO (~ 40 mn)

On se propose d'étudier le circuit suivant pour une utilisation ECG :



a- Appliquer des signaux de test différentiels à l'entrée ( $\underline{V}_A(j\omega) = -\underline{V}_B(j\omega)$ ) et exprimer la fonction de transfert  $\underline{H}(j\omega) = \frac{\underline{V}_o(j\omega)}{\underline{V}_A(j\omega) - \underline{V}_B(j\omega)} = \frac{\underline{V}_o(j\omega)}{\underline{V}_d(j\omega)}$  sous la forme canonique en faisant sortir le gain maximal  $G_d$  (Rq :  $G_d$  correspond à des fréquences où  $Z_{c1} \rightarrow 0$  et  $Z_{c2} \rightarrow \infty$ ).

$$\underline{H}(j\omega) = \frac{\underline{V}_o(j\omega)}{\underline{V}_d(j\omega)}$$

$$= G_d \underline{H}'(j\omega) =$$

Les pôles  $f_{pi}$  :

Les zéros  $f_{zi}$

$G_d =$

NOM:

PRENOM:

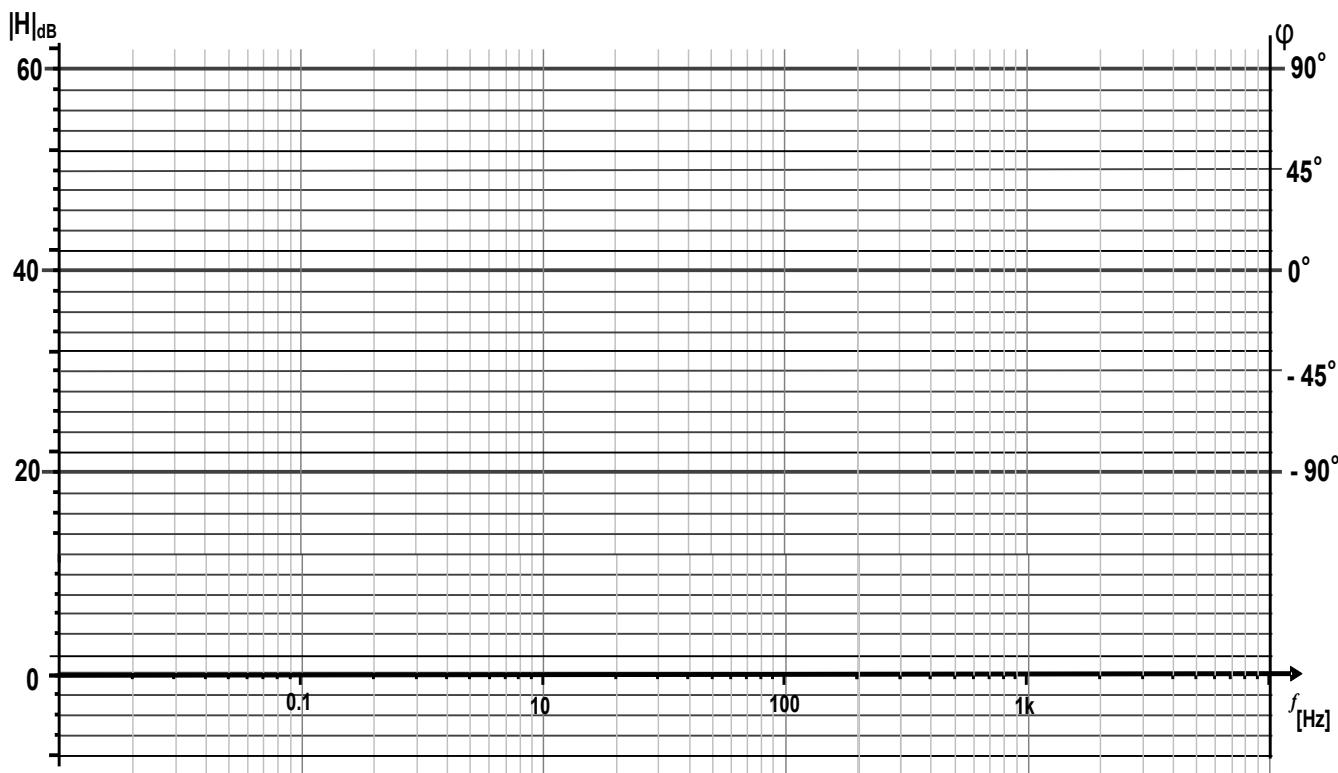
N° place :

SECTION ..

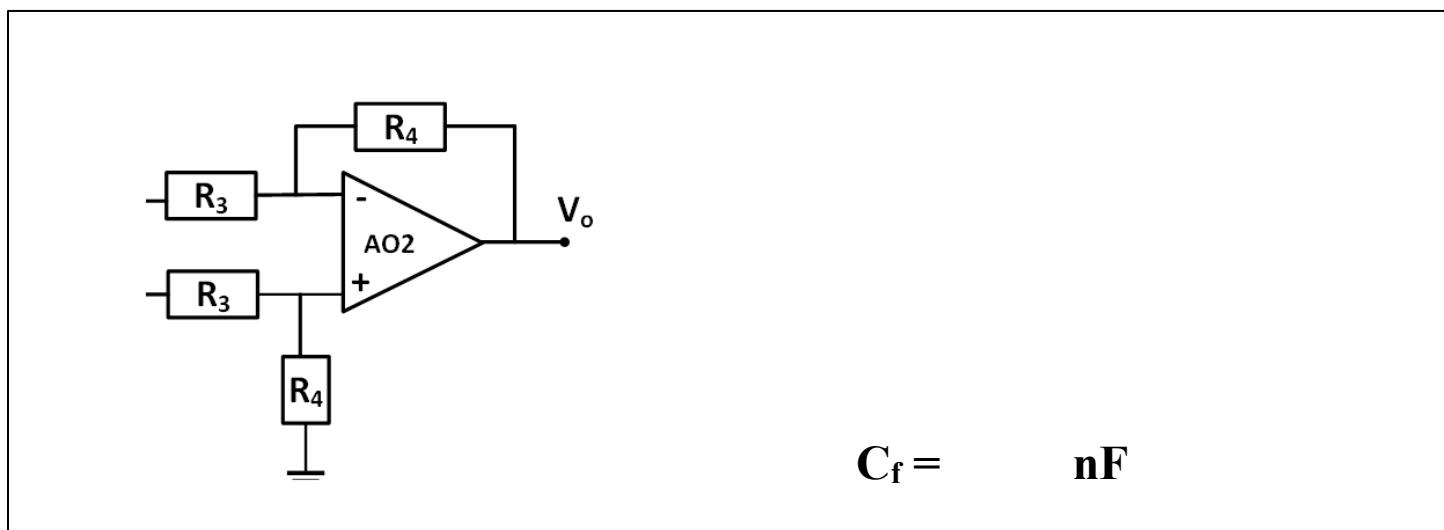
b- Dimensionner les éléments ci-dessous pour avoir:  $G_d$  de 100 ( $G_{d1} = 20$  pour l'étage 1 et  $G_{d2}=5$  pour l'étage 2), un zéro à 10Hz et un pôle à 100Hz (prendre  $R_1 = R_3 = 1$  [ $k\Omega$ ]).

$R_2 =$	$R_4 =$	$C_1 =$	$C_2 =$
---------	---------	---------	---------

c- Tracer le diagramme de **Bode en amplitude et en phase** de  $H(j\omega)$ .



d- Ajouter une paire de capacité  $C_f$  au deuxième étage pour avoir un deuxième pôle à 100 Hz en donnant sa valeur. Montrer en traitillé la modification que subirait alors le diagramme de **Bode en amplitude et en phase** sur le graphe de la question c.



## 2. Bruit et Imperfections de l'AO (~ 30 mn):

a- Exprimer et calculer la **valeur RMS du bruit en tension** ( $\sigma_n = \sqrt{\overline{v_{n,o}^2}}_{tot}$ ) et sa **valeur crête-à-crête maximale** ( $v_{n,pp,max}$ ) à la sortie de l'amplificateur (avec  $C_f$ ). Considérer seulement les **sources de bruit dominantes** que sont ( $R_1, R_2$ ) et négliger le **filtrage basse fréquences au-dessous de 10 Hz**.

Rappel:  $\overline{v_n^2}|_{R=1k\Omega} = (4 \text{ nV}/\sqrt{\text{Hz}})^2, \int_0^\infty \frac{df}{1+(\frac{f}{f_c})^2} = \frac{\pi}{2} f_c \text{ et } \int_0^\infty \frac{df}{(1+(\frac{f}{f_c})^2)^2} = \frac{\pi}{4} f_c$

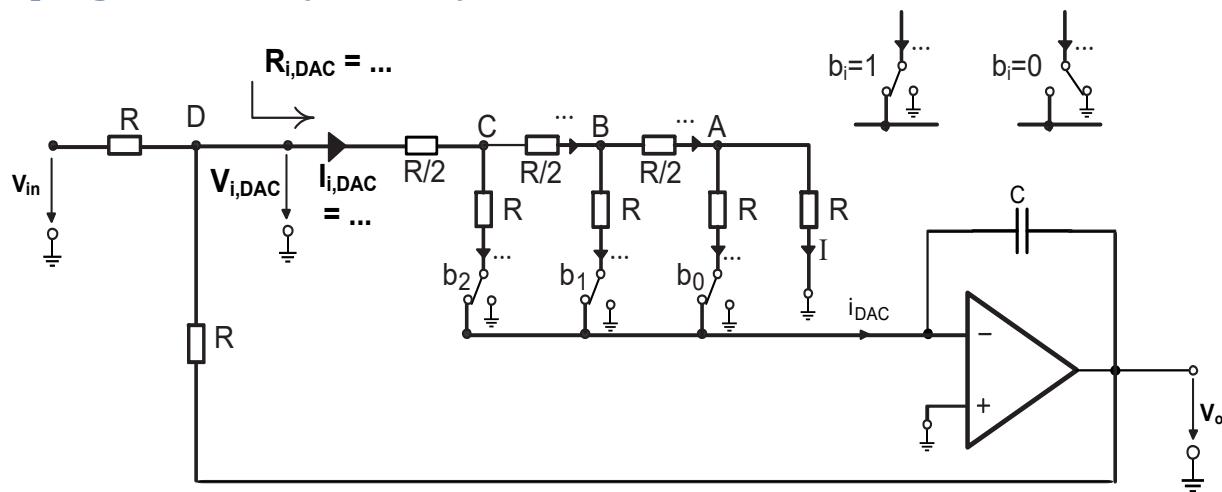
Contribution des $R_1$	Expression	Valeur $[V^2]$
$\overline{v_{n,o}^2} _{(R_1)} [V^2]$		
Contribution des $R_2$		
$\overline{v_{n,o}^2} _{(R_2)} [V^2]$		
Puissance totale		
$\overline{v_{n,o}^2} _{tot} [V^2]$		
$\sigma_n = \sqrt{\overline{v_{n,o}^2}}_{tot} [V]$		Valeur $[V]$
$v_{n,pp,max} [V]$		

b- Etablir l'expression de  $V_{o,DC}$  due aux tensions d'offset DC des trois amplificateurs ( $V_{off1a}, V_{off1b}, V_{off2}$ ). Calculer sa valeur maximale  $V_{o,DC,max}$  si les AO ont un  $|V_{off,max}| = 0.1V$ . (Suivre le model donné ci-dessous).



c- En déduire les amplitudes maximales des signaux ac à la sortie et à l'entrée ( $\hat{V}_{o,max}, \hat{V}_{d,max}$ ) tolérables sans distorsion (Les AO sont polarisés entre  $-V_{cc} = -5V$  et  $V_{cc} = +5V$ ).

$\hat{V}_{o,max} =$	$V$	$\hat{V}_{d,max} =$
---------------------	-----	---------------------

3- Filtre programmable (~ 40 mn )

a- Indiquer sur les pointillés du schéma ci-dessus **les courants** des branches en fonction de I. En déduire  $I_{i,DAC}$  en fonction de I.

b- Donner la valeur de  $R_{i,DAC}$  en fonction de R (déterminer d'abord les résistances entre les nœuds A, B, C et la masse).

c- Exprimer  $V_{i,DAC}$  en fonction de R et de I. En déduire I en fonction de  $V_{i,DAC}$  et de R:

a) $I_{i,DAC} =$	b) $R_{i,DAC} =$	c) $V_{i,DAC} =$	c) $I =$
------------------	------------------	------------------	----------

d- Déterminer  $V_o$  en fonction de  $\sum_{i=0}^2 b_i 2^i$ , I et  $Z_c$  puis en fonction de  $\sum_{i=0}^2 b_i 2^i$ ,  $V_{i,DAC}$  et  $RC$

e- Déterminer  $V_{i,DAC}$  en fonction de  $V_{in}$  et  $V_o$ :

d) $V_o =$	d) $V_o =$	e) $V_{i,DAC} =$
------------	------------	------------------

Rq : si vous ne répondez pas à la question e, considérer que  $V_{i,DAC} = \frac{V_{in}+V_o}{2}$  pour la suite.

NOM:

PRENOM:

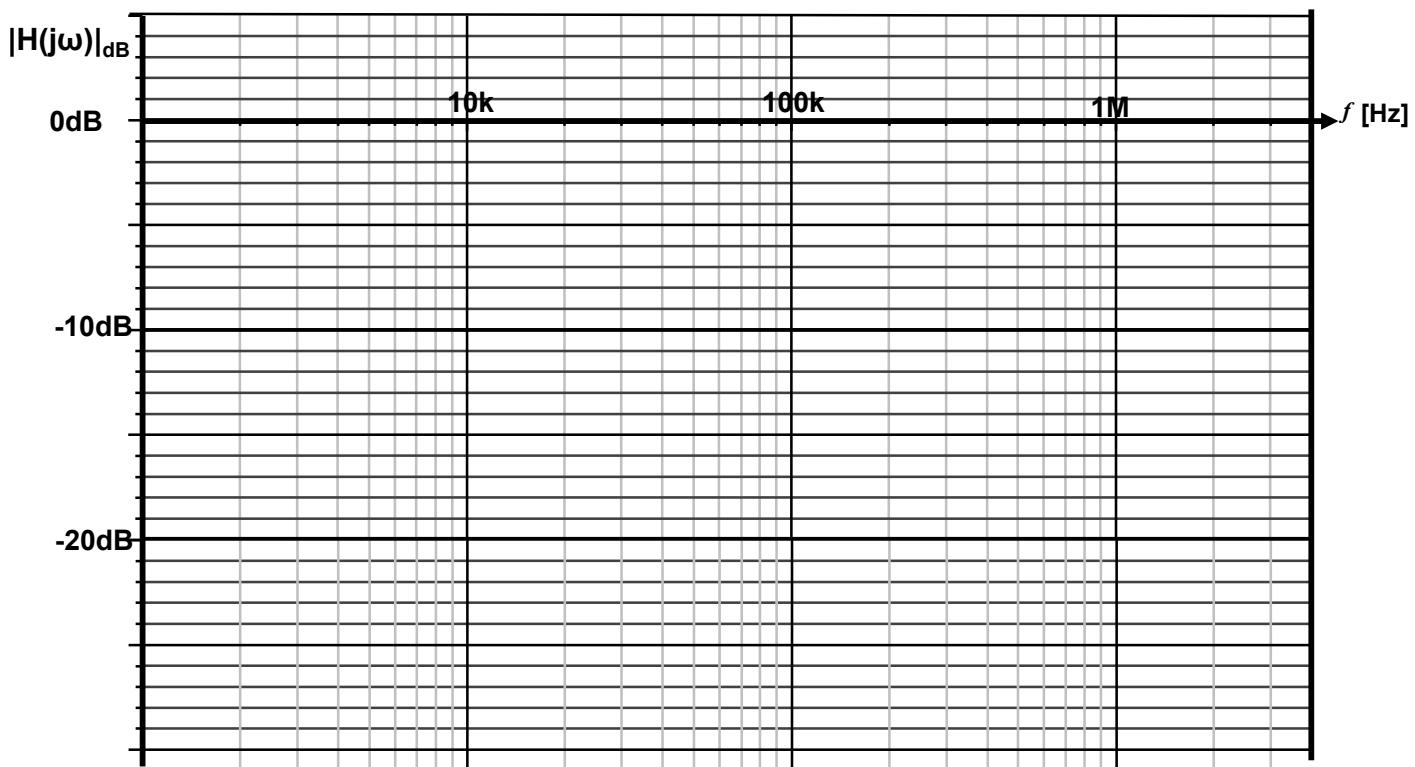
N° place :

SECTION ...

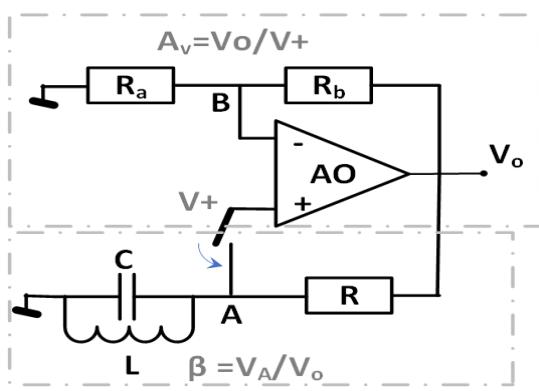
f- Déduire de (d) et (e) la fonction de transfert du filtre programmable  $H_f(j\omega) = V_o / V_{in}$  ainsi que son pôle programmable  $f_p$ . Calculer  $RC$  pour que le contrôle digital (1 1 1) donne pôle à **70 kHz**

$H_f(j\omega) =$	$f_p =$	$RC =$
------------------	---------	--------

g- Tracer ci-dessous les diagrammes de **Bode en amplitude de  $H_f(j\omega)$**  pour  $(b_2 \ b_1 \ b_0)$  égale à **(1 1 1)** ; **(0 1 1)** ; **(0 0 0)** en donnant à chaque fois sur la figure la valeur de la fréquence de coupure.



## 4. Oscillateur (~ 30 mn):



a. Prévoir théoriquement la fonction de transfert :  $\beta(i\omega) = \frac{V_A}{V_o}$   
et  $A_v = \frac{V_o}{V_+}$ . (Rappel :  $Z_L(j\omega) = j\omega L$ )

b. **Exprimer la fréquence d'oscillation** en fonction des éléments du circuit (après avoir fermé la boucle,  $V_+ = V_A$ ) et donner la valeur du produit **LC** pour une fréquence d'oscillation  $f_o = 1\text{kHz}$ . Expliquer brièvement la **démarche suivie**.

c. En déduire le module  $|\beta(jf_o)|$  à la fréquence d'oscillation.

d. Donner la condition sur la valeur de  $R_a$  et  $R_b$  pour amorcer l'oscillation.

e. Pour  $R_a = 10\text{ k}\Omega$  et  $R_b = 20\text{ k}\Omega$  et  $\pm V_{cc} = \pm 5\text{V}$ , donner approximativement l'amplitude du signal  $V_o$  ( $\widehat{V}_o(f_o)$ ),  $V_B$  ( $\widehat{V}_B(f_o)$ ) et  $V_A$  ( $\widehat{V}_A(f_o)$ ).

a.

$$\beta(i\omega) =$$

$$A =$$

b. Fréquence d'oscillation  $f_o$  :

$$f_o =$$

$$LC =$$

c.

$$|\beta(jf_0)| =$$

d. Condition sur  $R_a$  et  $R_b$ 

e.

$$\widehat{V}_o(f_o) =$$

e.

$$\widehat{V}_o(f_o) =$$

e.

$$\widehat{V}_o(f_o) =$$